**1、货物需求一览表**

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| **序号** | **设备名称** | **单位** | **数量** |
| 1 | 电动缸 | 个 | 3 |
| 2 | AC/DC电源 | 个 | 2 |
| 3 | PLC可编程控制器 | 个 | 1 |
| 4 | 直线导轨 | 根 | 6 |
| 5 | 丝杠 | 根 | 2 |
| 6 | 行星减速器 | 台 | 4 |
| 7 | 步进电机及控制器 | 套 | 2 |
| 8 | 交流伺服电机1 | 台 | 3 |
| 9 | 交流伺服电机2 | 台 | 1 |
| 10 | 运动控制器（卡） | 个 | 2 |
| 11 | 便携式工控机及配套硬件 | 台 | 1 |
| 12 | 空间物体位姿测量实验系统 | 套 | 1 |
| 13 | 扫描测量实验标记点 | 套 | 1 |

**2、****技术标准和要求**

|  |  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- | --- |
| **序号** | **名称** | **详细技术指标及功能需求** | **单位** | **数量** |
| **1**  | 电动缸 | 直线式，最大行程250mm，最大出力4KN，含伺服驱动器，额定速度250mm/s，电机类型交流伺服，限位开关，内部防转机构。 | 个 | 3 |
| **2**  | AC/DC电源 | 输出电压24V，输出功率50w，为电动缸刹车供电 | 个 | 2 |
| **3**  | PLC可编程控制器 | CPU 224XP CN AC/DC/继电器,14输入/10输出，点数60，含信号转接线及触摸屏连接线缆，含数字量模块、模拟量模块，I/O扩展模块,可连接多个扩展模块 | 个 | 1 |
| **4**  | 直线导轨 | 基本动额定负荷20-30kN,基本静额定负荷30-40kN；行程不小于1000mm | 根 | 6 |
| **5** | 丝杠 | 总长600-700mm；动负荷1500-2000kgf,静负荷3300-4000kgf | 根 | 2 |
| **6**  | 行星减速器 | 减速比20-30，额定输出扭矩60～100Nm | 台 | 4 |
| **7** | 步进电机及控制器 | 含驱动器，静转矩20NM；★转速800r/min以上； | 套 | 2 |
| **8**  | 交流伺服电机1 | 含驱动器等配件，400-500W，键槽、有刹车；含伺服动力线缆接头，伺服编码器线缆接头，最大扭矩不小于3.5Nm | 台 | 3 |
| **9** | 交流伺服电机2 | 含驱动器等配件，3KW，键槽、有刹车；含伺服动力线缆接头，伺服编码器线缆接头，最大扭矩不小于9.5Nm | 台 | 1 |
| **10**  | 运动控制器（卡） | 四路编码器接口，装拆方便，通过PCI插槽与PC电脑通信；能采用VC++、C#进行编程控制，所写程序能生成运态连接库以便虚拟软件调用；同时控制三台伺服或步进电机；具有原点和极限位置检测功能 | 个 | 2 |
| **11**  | 便携式工控机及配套硬件 | ★6U 5槽高达64位/66MHz的PCI总线，支持后走线；4核, 主频3.4GHz，三级缓存8M；显存1G，显存位宽128Bit，核心频率928/954MHzMHz；内存8G；固态硬盘500G；15寸以上LCD触摸显示屏；400W，100-240V AC电源；带拉杆箱；win7操作系统 | 台 | 1 |
| **12**  | 空间物体位姿测量实验系统 | 对机械零部件等目标进行检测及定位，完成零件位置及姿态的测量实验。1、机器视觉软硬件模块：(1)含小型GigE工业网络数字摄像机2部；分辨率：最大分辨率不小于1600\*1200像素；同步方式：外触发或连续采集；可编程控制：亮度、增益、帧率、曝光时间、异步复位；输出方式：GigE千兆以太网输出；供电要求：12V（外部供电）；帧率：不小于20帧/秒；标准镜头接口(CS及C口)支持数字信号外触发接口；可控电子快门，全局曝光，无需附加机械快门；支持GigE Vision标准，兼容Labview、Visionpro、Halcon、CVB等图像处理软件；相机自带帧存；支持异步触发；驱动支持：提供SDK或第三方兼容GigE Vision的标准软件； 支持Windows XP＆Win7 32bit及64bit(2) ★提供相应的标定软件，完成测量目标的获取。2、光源及控制模块：(1)含LED光源和背光源（环光1套，圆顶光源1套，条形光2套，背光源1套(2) ★亮度大于2500流明的LED投影仪1部，提供测量所需的结构光，并提供具有国家版权局颁发的计算机软件著作权登记证书的结构光投射功能软件分析系统，。3、系统台架：含工业智能全方位视觉云台（可承载一台或多台工业图像采集设备,提供控制函数接口）、含三脚架及设备支撑平台、微调旋钮升降架；机器视觉实验仪器箱1个；机器视觉光源支架含底座、立杆；光源固定架；双目刻度横杆，保证设备在相应位置的安装。 | 套 | 1 |
| **13**  | 扫描测量实验标记点 | 带磁性，内径5mm，外径9mm | 套 | 1 |

**3、质保要求**

质保1年，提供终身维修服务，需提供详细的售后服务方案。